

## ПОВЕДЕНИЕ ТРАЕКТОРИЙ КУБИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ НА СФЕРЕ ПУАНКАРЕ В СЛУЧАЕ ОДНОЙ ОСОБОЙ ТОЧКИ

Д.С. Ушхо, А.Д. Ушхо

*Адыгейский государственный университет, г. Майкоп*

Данная работа является непосредственным продолжением исследования, проведенного авторами в статьях [1, 2].

Предлагаемая работа ставит своей целью изучение поведения траекторий дифференциальной системы

$$\frac{dx}{dt} = \sum_{i+j=0}^3 a_{ij}x^i y^j \equiv P(x, y), \quad \frac{dy}{dt} = \sum_{i+j=0}^3 b_{ij}x^i y^j \equiv Q(x, y) \quad (1)$$

в бесконечно удаленных частях фазовой плоскости в случае одной особой точки.

В работах [1, 2], полностью изучено поведение траекторий системы (1) на сфере Пуанкаре, если число особых точек на экваторе этой сферы равно трем и выполняются условия:

$$1). a_{ij}, \quad b_{ij} \in \mathbb{R}, \quad (P, Q) = 1, \quad \sum_{i+j=3} |a_{ij}| > 0, \quad \sum_{i+j=3} |b_{ij}| > 0 \quad (2)$$

2). Из трех бесконечно-удаленных особых точек хотя бы одна является сложной, причем в результате переноса начала координат в эту точку правые части полученной системы не содержат линейных и свободных членов. Для указанной особой точки  $(u_0; 0)$  выполняются условия:

$$\sum_{k+l=1} (|P'_{u^k z^l}(u_0, 0)| + |Q'_{u^k z^l}(u_0, 0)|) = 0 \quad (3)$$

$$\sum_{m+n=2} (|P''_{u^m z^n}(u_0, 0)| + |Q''_{u^m z^n}(u_0, 0)|) + \sum_{r+s=3} (|P'''_{u^r z^s}(u_0, 0)| + |Q'''_{u^r z^s}(u_0, 0)|) > 0. \quad (4)$$

Индекс Пуанкаре сложной особой точки, удовлетворяющей условиям (3) и (4), принимает значения из множества  $\{0; 1; -1; 2; -2\}$ .

Итак, пусть  $A(u = z = 0)$  – единственная точка покоя системы (1) на бесконечности, то есть уравнение

$$u^2(b_{12} - a_{21} + (b_{03} - a_{12})u - a_{03}u^2) = 0 \quad (5)$$

имеет единственный корень  $u = 0$ , причем  $a_{03} \neq 0$ .

Будем различать два случая:

$$(b_{03} - a_{12})^2 + 4a_{03}(b_{12} - a_{21}) < 0; \quad (6)$$

$$|b_{03} - a_{12}| + |b_{12} - a_{21}| = 0. \quad (7)$$

**Теорема 1.** Пусть система (1) имеет единственную особую точку  $A(u = z = 0)$  в БЧП, удовлетворяющую условиям (3) и (4). Если кроме того, выполняется неравенство (6), то  $J(A) \in \{0; 1; -1; 2; -2\}$ , причем индекс  $J(A)$  вполне определяет характер точки  $A(u = z = 0)$ , а именно: если  $J(A) = 0$ , то к  $A$  примыкают два гиперболических сектора, но не примыкают эллиптические секторы; если  $J(A) = -1$ , то к  $A$  примыкают четыре гиперболических сектора, но не примыкают эллиптические секторы; если  $J(A) = 1$ , то к  $A$  примыкают один эллиптический сектор и один гиперболический сектор; если  $J(A) = 2$ , то к  $A$  примыкают два эллиптических

сектора, но не примыкают гиперболические секторы; если  $J(A) = -2$ , то к  $A$  примыкают шесть гиперболических секторов, но не примыкают эллиптические секторы.

**Доказательство** основано на рассмотрении возможных критических направлений Фроммера в особой точке  $A(u = z = 0)$  [3].

Пример 1.

$$\frac{dx}{dt} = y + x^2 + 2x^2y + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = xy^2.$$

Единственное состояние равновесия  $(0;0)$  системы в КЧП является точкой с эллиптической областью [4]. К точке  $A(u = z = 0)$  примыкают два гиперболических и два параболических сектора.

Пример 2.

$$\frac{dx}{dt} = 2x^2y + 2y^3, \quad \frac{dy}{dt} = 2 + xy^2.$$

Система не имеет конечных особых точек. К особой точке  $A(u = z = 0)$  примыкают один эллиптический, один гиперболический и два параболических сектора.

Пример 3.

$$\frac{dx}{dt} = -2y - x^2y - y^3, \quad \frac{dy}{dt} = -4x + xy^2.$$

Простое седло  $(0;0)$  служит единственной точкой покоя системы в КЧП. К точке покоя  $A(u = z = 0)$  в БЧП примыкают два эллиптических и два параболических сектора.

Пример 4.

$$\frac{dx}{dt} = 4y - y^3, \quad \frac{dy}{dt} = -x + xy^2.$$

Система имеет три центра:  $(0; 0)$ ,  $(0; 2)$ ,  $(0, -2)$  в КЧП, а в БЧП – точку равновесия  $A(u = z = 0)$  с шестью гиперболическими секторами.

Пример 5.

$$\frac{dx}{dt} = -y + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = 1 - xy^2.$$

Особыми точками системы в КЧП служат простой фокус  $(1; 1)$  и простой фокус  $(1; -1)$ . В БЧП к единственной точке покоя  $A(u = z = 0)$  примыкают четыре гиперболических сектора.

Пусть теперь выполняется равенство (7). Прежде всего заметим, что  $|J(A)| < 3$ . В самом деле, если  $|J(A)| = 3$ , то согласно теоремам 5 и 6 из работы [1] система (1) имеет в БЧП, кроме  $A(u = z = 0)$  еще одну простую особую точку.

Если выполняется условие (7), но при этом особая точка  $A(u = z = 0)$  такова, что в левой части неравенства (4) первое слагаемое не равно нулю, то есть правые части системы (3) [1] содержат квадратичные члены, то утверждение теоремы 12 [2], касающееся числа эллиптических и гиперболических секторов, примыкающих к  $A(u = z = 0)$ , остается в силе. Очевидно, в рассматриваемом нами случае  $A(u = z = 0)$  не может быть топологическим узлом.

Итак, интерес представляет неисследованный случай, а именно случай, когда правые части системы (3) [1] не содержат квадратичных членов, разумеется, нет также и линейных членов.

**Теорема 2.** Пусть система (1) имеет в БЧП одну особую точку  $A(u = z = 0)$ , удовлетворяющую условиям (3), (4), (7). Если кроме того,  $J(A) = 1$ , первое слагаемое в левой части неравенства (4) равно нулю, то к точке  $A(u = z = 0)$  либо примыкают один эллиптический и один гиперболический сектор, либо два эллиптических и два гиперболических сектора, либо три эллиптических и три гиперболических сектора.

Пример 6.

$$\frac{dx}{dt} = 1 + xy^2 + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y + y^3.$$

В КЧП нет состояний равновесия системы, а в БЧП – к единственной точке покоя  $A(u = z = 0)$  примыкают один эллиптический, один гиперболический и два параболических сектора.

Пример 7.

$$\frac{dx}{dt} = -2 - y + 2y^2 + xy^2 + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y + y^3.$$

К точке  $A(u = z = 0)$  системы в БЧП примыкают два эллиптических, два гиперболических и четыре параболических сектора. Очевидно, в КЧП нет состояний равновесия.

Пример 8.

$$\frac{dx}{dt} = -1 + 5y - xy + xy^2 - 2y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y - 2y^2 + y^3.$$

К единственной особой точке  $A(u = z = 0)$  системы в БЧП примыкают три эллиптических, три гиперболических и шесть параболических секторов. В КЧП нет состояний равновесия.

Пусть далее система (1) удовлетворяет условию теоремы 53, но при этом  $J(A) = 0$ . Легко показать, что в таком случае к точке  $A(u = z = 0)$  не может примыкать более двух эллиптических секторов.

В самом деле, пусть к точке  $A(u = z = 0)$  примыкают три эллиптических сектора. Тогда по формуле Бендиксона [4]:

$$J = 1 + \frac{e - h}{2} \tag{8}$$

число гиперболических секторов, примыкающих к точке  $A(u = z = 0)$ , равно пяти. В силу того, что производная  $dy/dt$  (см. систему (3) [1]) сохраняет свой знак при переходе через точку  $A(u = z = 0)$  вдоль прямой  $z = 0$ , сумма числа эллиптических и числа гиперболических секторов, примыкающих к точке  $A(u = z = 0)$  и расположенных в одной из полуплоскостей  $z > 0$  и  $z < 0$ , равна пяти, а в другой – трем. Поэтому две прямые  $z = \pm\varepsilon$ , где  $\varepsilon$  – сколь угодно малое положительное число, имеют в сумме не менее семи общих точек с изоклиной бесконечности  $\bar{P}(u, z) = 0$  системы (3) [1]. Иначе говоря, индекс ветвления кривой  $\bar{P}(u, z) = 0$  в точке  $A(u = z = 0)$  не менее семи. Это противоречит лемме из работы [5].

Таким образом, справедлива

**Теорема 3.** Пусть система (1) имеет на экваторе сферы Пуанкаре одну точку покоя  $A(u = z = 0)$ , удовлетворяющую условиям (3), (4). Если кроме того, выполняется равенство (7),  $J(A) = 0$  и первое слагаемое в левой части неравенства (4) равно нулю, то к точке  $A(u = z = 0)$  либо примыкают один эллиптический и три гиперболических сектора, либо примыкают два эллиптических и четыре гиперболических сектора, либо примыкают два гиперболических сектора, но не примыкают эллиптические секторы.

Пример 9.

$$\frac{dx}{dt} = x + xy^2 + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y + y^3.$$

Начало координат  $(0; 0)$  – простой неустойчивый узел в КЧП. Система в БЧП имеет единственную точку покоя  $A(u = z = 0)$  с двумя гиперболическими и одним параболическим сектором.

Пример 10.

$$\frac{dx}{dt} = 1 + xy + xy^2 + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = -y^2 + y^3.$$

Единственной особой точкой системы в КЧП служит простой неустойчивый узел  $(-1; 1)$ . На экваторе сферы Пуанкаре расположена точка покоя  $A(u = z = 0)$  с одним эллиптическим, тремя гиперболическими и двумя параболическими секторами.

Пример 11.

$$\frac{dx}{dt} = x + y - xy^2 - \frac{1}{2}y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y - y^3.$$

В КЧП система имеет одну особую точку  $(0; 0)$  – простой неустойчивый узел, а в БЧП – особую точку  $A(u = z = 0)$ , к которой примыкают два эллиптических, четыре гиперболических и три параболических сектора.

**Теорема 4.** Пусть система (1) имеет на экваторе сферы Пуанкаре одну точку покоя  $A(u = z = 0)$ , удовлетворяющую условиям (3), (4). Если кроме этого, выполняется условие (7),  $J(A) = -2$  и первое слагаемое в левой части неравенства (4) равно нулю, то к точке  $A(u = z = 0)$  примыкают шесть гиперболических секторов, но не примыкают эллиптические секторы.

**Доказательство.** Согласно формуле (8)  $h = e + 6$ . Покажем, что  $e = 0$ . Предположим, что  $e = 1$ . Тогда сумма числа эллиптических и числа гиперболических секторов, примыкающих к

точке  $A(u = z = 0)$ , равна восьми. Именно поэтому в одной из полуплоскостей  $z > 0$  и  $z < 0$  сумма числа эллиптических и числа гиперболических секторов, примыкающих к точке  $A(u = z = 0)$ , не менее пяти. Следовательно прямая  $z = \varepsilon$ , где  $|\varepsilon| > 0$  – сколь угодно малое число, имеет по меньшей мере три контакта с траекториями системы (3) [1] в той из двух полуплоскостей  $z > 0$  и  $z < 0$ , в которой сумма числа эллиптических и числа гиперболических секторов, примыкающих к точке  $(u = z = 0)$ , не менее пяти. Вместе с тем в рассматриваемом случае  $a_{12} \neq 0$ , и изоклину нуля системы (3) [1] можно представить в виде:

$$z(a_{12}u^2 + a_{11}uz + a_{10}z^2 + a_{03}u^3 + a_{02}u^2z + a_{01}uz^2 + a_{00}z^3) \equiv zR(u, z) = 0.$$

Так как  $R''_{u^2}(0; 0) \neq 0$ , то по теореме 70 [6] уравнение  $R(u, \varepsilon) = 0$  имеет не более двух корней. Полученное противоречие доказывает, что  $e \neq 1$  и, тем более,  $e < 2$ . Теорема доказана.

Пример 12.

$$\frac{dx}{dt} = 5x - xy - 10xy^2 + 10y^3, \quad \frac{dy}{dt} = 10y - 10y^3.$$

В КЧП система имеет три простых состояния равновесия:  $(\frac{5}{3}; 1)$ ,  $(-\frac{5}{2}; -1)$  – устойчивые узлы,  $(0; 0)$  – неустойчивый узел. Единственной особой точкой системы в БЧП является точка  $A(u = z = 0)$ , к которой примыкают шесть гиперболических и один параболический сектор.

**Теорема 5.** Пусть система (1) имеет на экваторе сферы Пуанкаре одну точку покоя  $A(u = z = 0)$ , и она удовлетворяет условиям (3), (4). Если кроме того, выполняется равенство (7),  $J(A) = 2$  и первое слагаемое в левой части неравенства (4) равно нулю, то к точке  $A(u = z = 0)$  примыкают либо два эллиптических и два параболических сектора, либо один гиперболический, четыре параболических и три эллиптических сектора, либо два гиперболических, четыре эллиптических и пять параболических секторов.

В самом деле, так как  $J(A) = 2$ , то по формуле (8) получаем равенство  $e = 2 + h$ , то есть к точке  $A(u = z = 0)$  примыкают не менее двух эллиптических секторов. Принимая во внимание работу [7] и тот факт, что правые части системы (3) [1] содержат кубические члены, получаем оценку числа эллиптических секторов  $2 \leq e \leq 4$ . Отсюда следует утверждение теоремы.

Пример 13.

$$\frac{dx}{dt} = x - xy^2 + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = -y^3.$$

Топологическое седло  $(0; 0)$  является единственным состоянием равновесия системы в КЧП. К точке равновесия  $A(u = z = 0)$  в БЧП примыкают два эллиптических и два гиперболических сектора.

Пример 14.

$$\frac{dx}{dt} = x - y^2 - xy^2 - y^3, \quad \frac{dy}{dt} = -y - y^3.$$

В КЧП система имеет одну особую точку  $(0; 0)$  – простое седло. В БЧП к точке  $A(u = z = 0)$  примыкают три эллиптических, один гиперболический и четыре параболических сектора.

Пример 15.

$$\frac{dx}{dt} = -x + y + xy^2 - y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y + y^3.$$

Начало координат  $(0; 0)$  – простое седло системы в КЧП. К точке покоя  $A(u = z = 0)$  системы (3) [1] примыкают два гиперболических, четыре эллиптических и пять параболических секторов.

**Теорема 6.** Пусть система (1) имеет на экваторе сферы Пуанкаре одну точку покоя  $A(u = z = 0)$ , и она удовлетворяет условиям (3), (4). Если кроме того, выполняется равенство (7),  $J(A) = -1$  и первое слагаемое в левой части неравенства (4) равно нулю, то к точке  $A(u = z = 0)$  либо примыкают четыре гиперболических сектора и не примыкают эллиптические секторы, либо примыкают один эллиптический и пять гиперболических секторов.

**Доказательство.** Так как  $J(A) = -1$ , то по формуле (8) получаем равенство  $h = e + 4$ , то есть число гиперболических секторов, примыкающих к точке  $A(u = z = 0)$  не менее четырех. Покажем, что  $e \leq 1$ . В условиях данной теоремы система (1) имеет вид (26) [1]. Поэтому в силу неравенства  $b_{03} \neq 0$  уравнение  $(\mu)$  [1] имеет хотя бы один действительный корень  $y = y_i$ .

Ранее при доказательстве теоремы 5 [1] мы отмечали, что простому корню уравнения  $(\mu)$  [1] соответствует простая особая точка системы (26) [1] типа узла или седла, расположенная на инвариантной прямой  $y = y_i$ . Так как  $J(A) = -1$ , то система (1) имеет три инвариантные прямые  $y = y_1$ ,  $y = y_2$ ,  $y = y_3$  (в противном случае сумма индексов особых точек системы (1) в КЧП не будет равна +2). При этом на одной из них нет состояния равновесия, а на двух других расположены два узла (по одному на каждой прямой). Ради определенности считаем, что  $y_1 < y_2 < y_3$ . Можно показать, что узлы имеют одинаковую устойчивость (противоположную устойчивость), если они расположены на прямых  $y = y_1$  и  $y = y_3$  ( $y = y_1$  и  $y = y_2$  или  $y = y_2$  и  $y = y_3$ ). Учитывая линейность относительно переменной  $x$  правой части первого уравнения системы (26) [1], можно легко установить, что система (3) [1] не имеет эллиптического сектора, примыкающего к особой точке  $A(u = z = 0)$ , если только узлы расположены на инвариантных прямых  $y = y_1$  и  $y = y_3$ . Но и в случае, когда узлы имеют противоположную устойчивость, то есть они расположены на соседних инвариантных прямых, система не может иметь более одного эллиптического сектора, примыкающего к точке равновесия  $A(u = z = 0)$ .

В самом деле, если допустить противное, то согласно приведенному выше равенству число гиперболических секторов, примыкающих к точке  $A(u = z = 0)$ , не менее шести. Принимая во внимание знакопостоянство производной  $\frac{du}{dt}$  в достаточно малой окрестности точки  $A(u = z = 0)$  вдоль прямой  $z = 0$ , можно утверждать, что сумма числа эллиптических и числа гиперболических секторов, примыкающих к  $A(u = z = 0)$  и расположенных в одной из полуплоскостей  $z > 0$  и  $z < 0$ , не меньше пяти. Поэтому найдется сколь угодно много прямых, имеющих не менее четырех контактов с траекториями системы (3) [1] в достаточно малой проколотой окрестности точки  $A(u = z = 0)$ . Это противоречит теореме 2 [1]. Можно здесь рассуждать и так. В условиях теоремы  $a_{12} \neq 0$ , поэтому второе уравнение системы (3) [1] запишется в виде:

$$\frac{du}{dt} = -a_{12}u^2z - a_{11}uz^2 - a_{10}z^3 - a_{03}u^3z - a_{02}u^2z^2 - a_{01}uz^3 - a_{00}z^4 \equiv z\bar{Q}_3(u, z).$$

В той из двух полуплоскостей  $z > 0$  и  $z < 0$ , в которой к точке  $A(u = z = 0)$  примыкают в сумме не менее пяти эллиптических и гиперболических секторов, найдется прямая  $z = \varepsilon$ , где  $|\varepsilon| > 0$  – сколь угодно малое число, имеющая не менее трех точек пересечения с изоклиной нуля  $\bar{Q}_3(u, z) = 0$ . А это противоречит теореме 70 [6] в силу того, что  $\bar{Q}_{3u^2}''(0, 0) = -2a_{12} \neq 0$ . Теорема доказана.

Пример 16.

$$\frac{dx}{dt} = -2 - xy^2 + y^3, \quad \frac{dy}{dt} = y - y^3.$$

Два простых устойчивых узла  $(-1; 1)$ ,  $(-3; -1)$  являются точками равновесия системы в КЧП. К единственной точке равновесия  $A(u = z = 0)$  системы в БЧП примыкают один параболический и четыре гиперболических сектора.

Пример 17.

$$\frac{dx}{dt} = -4 + x + xy - 2xy^2 + 2y^3, \quad \frac{dy}{dt} = 2y - 2y^3.$$

Система обладает двумя простыми состояниями равновесия в КЧП: устойчивым узлом  $(-3; -1)$  и неустойчивым узлом  $(4; 0)$ . К единственному состоянию равновесия системы в БЧП – точке  $A(u = z = 0)$  примыкают один эллиптический, два параболических и пять гиперболических секторов.

**Замечание.** Утверждение автора [8] о том, что в случае одной особой точки системы (1) на экваторе сферы Пуанкаре, она может быть узлом, седлом или седлоузлом неверно хотя бы потому, что эта особая точка узлом быть не может.

### Литература

1. Ушхо Д.С. Исследование бесконечно удаленных особых точек кубической дифференциальной системы в одном случае / Д.С. Ушхо, А.Д. Ушхо // Труды ФОРА. – 2007. – № 12. – С.18-30.

2. Ушхо Д.С. Исследование бесконечно удаленных особых точек кубической дифференциальной системы. Специальный случай трех особых точек / Д.С. Ушхо, А.Д. Ушхо // Труды ФОРА. – 2007. – № 12. – С.47-65.
3. Фроммер М. Интегральные кривые обыкновенного дифференциального уравнения первого порядка в окрестности особой точки, имеющей рациональный характер / М. Фроммер // Успехи математических наук. – 1941. – Вып.9. – С. 212-253.
4. Андронов А.А. Качественная теория динамических систем второго порядка / А.А. Андронов, Е.А. Леонович, И.И. Гордон, А.Г. Майер. – М.: Наука, 1966. – 568 с.
5. Берлинский А.Н. О числе эллиптических областей, примыкающих к особой точке / А.Н.Берлинский // Доклады Академии наук СССР. – 1967. – Т. 178. – № 4. – С. 759-762.
6. Андронов А.А. Теория бифуркаций динамических систем на плоскости / А.А. Андронов, Е.А. Леонович, И.И. Гордон, А.Г. Майер. – М.: Наука, 1967. – 488 с.
7. Ушхо Д.С. О числе эллиптических секторов, примыкающих к особой точке / Д.С. Ушхо // Труды ФОРА. – 2006. – № 11. – С.88-92.
8. Шарипов Ш.Р. О распределении особых точек на экваторе сферы Пуанкаре / Ш.Р. Шарипов // Труды Самаркандинского госу. университета. - 1964. – Вып. 144. – С. 89-92

### **Behavior of trajectories of cubic system on Poincare's sphere in case of one singular point**

**D.S. Uskho, A.D. Uskho**

This work is direct continuation of the research spent by authors in articles [1, 2].